

6.1 REVISÃO INICIAL

No capítulo anterior, foi apresentada a **resseção espacial** como método de obtenção dos seis parâmetros da orientação exterior (X_0 , Y_0 , Z_0 , ϕ , ω e κ) para cada uma das imagens. Mais adiante, demonstrou-se que, uma vez já conhecidos estes valores, pode-se aplicar um outro algoritmo, chamado **interseção espacial**, com o intuito de se conhecer as coordenadas de campo de qualquer ponto que se localize em, pelo menos, duas imagens (ou seja, em pelo menos um modelo estereoscópico). A figura 6.1 evidencia este caso simplificado:

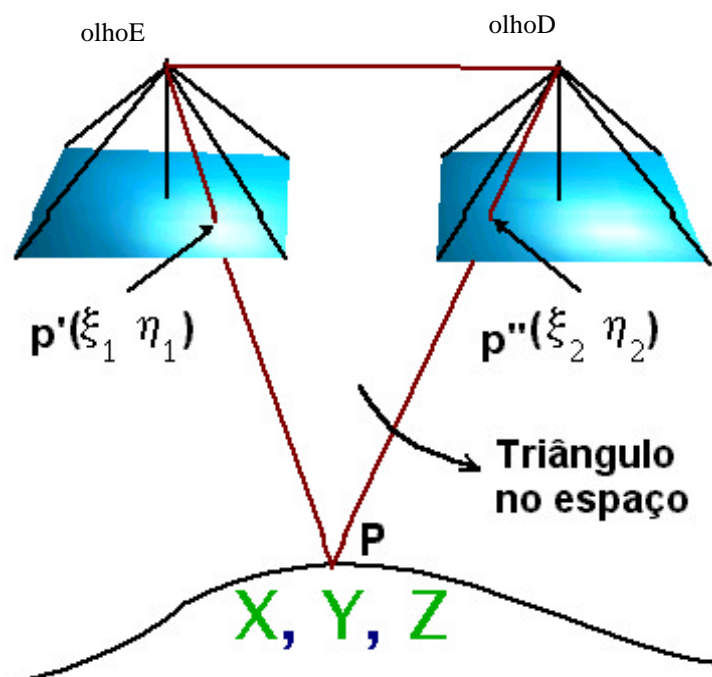


Figura 6.1 – Triângulo formado no espaço entre os feixes perspectivos e a linha de vôo